PATENT ABSTRACTS OF JAPAN

(11)Publication number:

11-086418

(43) Date of publication of application: 30.03.1999

(51)Int.Cl.

G11B 19/02

G11B 7/00

G11B 19/12

G11B 27/00

(21)Application number: 09-250712

(71)Applicant: SONY CORP

(22)Date of filing:

16.09.1997

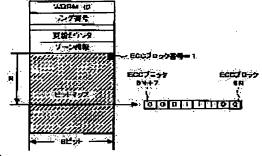
(72)Inventor: MITSUNE NORICHIKA

(54) RECORDER, RECORDING METHOD AND DISK-SHAPED RECORDING MEDIUM

(57)Abstract:

PROBLEM TO BE SOLVED: To efficiency execute the processing for reproducing a reloadable disk by a drive for a read-only disk.

SOLUTION: WBBMs are recorded in the lead-in area of the reloadable disk. The WBBMs are a bit map indicating recorded/unrecorded at every block which is an unit of recording and reproducing. The drive of the read-only disk is subjected to finalization to record dummy data in the periphery of the recorded blocks in order to enable seeking and to stabilize servo. As this time, the efficiency of the processing may be improved by referencing the WBBMs. The plural WBBMs are formed to a ring structure and the WBBMs are successively updated, by which the concentration of the writing to the same area is prevented and in addition, the compensation for the destruction of the WBBMs by a power interruption, etc., is made possible. The latest WBBMs may be indicated by the value of an updating counter.



(19)日本国特許庁 (JP)

(12) 公開特許公報(A)

(11)特許出願公開番号

特開平11-86418

(43)公開日 平成11年(1999) 3月30日

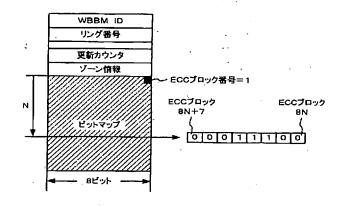
(51) Int.Cl. ⁵	識別記号		FΙ		-		•
G11B 19/02	5 0 1		G11B 1	9/02	501	В	. •
7/00				7/00		K .	
19/12	5.0.1		1	9/12	5 0 1 N		
27/00			2	7/00	*.	Ď	
*						D	
* · · · · · · · · · · · · · · · · · · ·			審査請求	未請求	請求項の数15	OL (£	18 頁)
(21)出願番号	特願平9-250712		(71)出願人 000002185				
			- ' · ·	ソニー	朱式会社		•
(22)出顧日	平成9年(1997)9月16日		東京都品	品川区北品川 6:	丁目7番35	· 号	
	•		(72)発明者	三根 年	芭親		
	•			東京都品	品川区北品川 6	丁目7番35	身 ソニ
•		,	-	一株式会	会社内		
	ı		(74)代理人	弁理士	杉浦 正知	•	
,							
			4	ė,			
."							
						-	
* *		1					

(54) 【発明の名称】 記録装置、記録方法およびディスク状記録媒体

(57)【要約】

【課題】 書き換え可能なディスクを読出し専用ディスクのドライブにより再生するための処理を効率的に行う。

【解決手段】書き換え可能なディスクのリードインエリアにWBBMを記録する。WBBMは、記録再生の単位であるブロック毎に記録済/未記録を示すビットマップである。読出し専用ディスクのドライブがシークを可能とし、サーボを安定とするために、記録済のブロックの周辺にダミーデータを記録するファイナリゼーションがなされる。このときに、WBBMを参照することによって、処理の効率を向上できる。複数のWBBMをリング構造とし、WBBMを順に更新することによって、同ーエリアへの書込みの集中を防止でき、また、停電等によるWBBMの破壊に対する補償が可能となる。更新カウンタの値で、最新のWBBMを示すことができる。



【特許請求の範囲】

【請求項1】 ユーザデータが記録されるエリアと、管理用エリアとを有する書き換え可能なディスク状記録媒体の記録装置において、

記録再生のデータ単位毎に記録済か未記録かを示すビットからなるビットマップを作成し、

上記ピットマップをディスク状記録媒体の上記管理用エ リアに記録し、

サーボ情報および位置情報の少なくとも一方を再生信号から得るようにされた、読出し専用のディスク状媒体を 10 再生する再生装置によって、書き換え可能なディスク状記録媒体を再生することを可能とするために、上記ピットマップを参照して、記録済のデータの周辺の未記録エリアに上記サーボ情報および位置情報の少なくとも一方を含む所定量のデータを付加する処理を行うようにしたことを特徴とする記録装置。

【請求項2】 請求項1の記録装置において、

上記ビットマップを複数個用意し、

複数個の上記ビットマップのそれぞれに対して更新回数 を示す更新カウンタの値を付随させ、

上記複数個のビットマップを順次書き換えると共に、書き換える上記ビットマップに付随する上記更新カウンタの値を更新回数を示すものに書き換えることを特徴とする記録装置。

【請求項3】 請求項1の記録装置において、

上記ピットマップを複数個用意し、

複数個の上記ビットマップを同時に書き換える多重書き を行うことを特徴とする記録装置。

【請求項4】 請求項1の記録装置において、

上記ビットマップとペアでユーザデータ用のビットマッ 30 プを備え、

上記ユーザデータ用のビットマップが記録再生のデータ 単位毎に、ユーザデータが記録済か未記録かを示すこと を特徴とする記録装置。

【請求項5】 請求項1の記録装置において、

上記ビットマップは、ユーザデータ用のビットマップを備え、上記ユーザデータ用のビットマップが記録再生のデータ単位毎に第1および第2のビットを有し、

上記第1および第2のビットの一方が上記データ単位毎に記録済か未記録かを示し、上記第1および第2のビッ 40トの他方が上記データ単位毎にユーザデータが記録済か未記録かを示すことを特徴とする記録装置。

【請求項6】 請求項1の記録装置において、

上記ピットマップと対応するピットマップデータを保持 するメモリを有し、

ライト動作毎に上記メモリ上の上記ビットマップデータ を**書き換え**、

ライト動作およびリード動作がなされていない所定のタイミングにおいて、上記ピットマップデータを上記管理 用エリアに記録する、更新処理を行うことを特徴とする 記録装置。

【請求項7】 請求項6の記録装置において、

上記所定のタイミングが上記ディスク状記録媒体のイジェトク時であることを特徴とする記録装置。

【請求項8】 請求項6の記録装置において、

上記所定のタイミングがフラッシュキャッシュ時である ことを特徴とする記録装置。

【請求項9】 請求項6の記録装置において、

上記所定のタイミングが外部から暫くの期間コマンドが 到来しないバックグラウンド時であることを特徴とする 記録装置。

【請求項10】 請求項1の記録装置において、

上記ピットマップを参照して、記録済のデータの周辺の 未記録エリアをリストアップし、

リストアップされた未記録エリアをリードして、未記録を検査した後に、上記サーボ情報および位置情報の少なくとも一方を含む所定量のデータを未記録が確認されたエリアに対して記録することを特徴とする記録装置。

【請求項11】 請求項1の記録装置において、

20 上記ビットマップを参照することによって、記録済であることを示すエリアに続く部分的エリアに対して、未記録か否かをライト動作に先行して検査することを特徴とする記録装置。

【請求項12】 請求項11の記録装置において、 検査によって未記録であることが確認されたエリアに対 して、リードモディファイライトのリード動作を省略 し、ライト動作を行うことを特徴とする記録装置。

【請求項13】 ユーザデータが記録されるエリアと、 管理用エリアとを有する書き換え可能なディスク状記録 媒体に対する記録方法において、

記録再生のデータ単位毎に記録済か未記録かを示すビットからなるビットマップを作成するステップと、

上記ピットマップをディスク状記録媒体の上記管理用エ リアに記録するステップと、

サーボ情報および位置情報の少なくとも一方を再生信号から得るようにされた、読出し専用のディスク状媒体を再生する再生装置によって、書き換え可能なディスク状記録媒体を再生することを可能とするために、上記ピットマップを参照して、記録済のデータの周辺の未記録エリアに上記サーボ情報および位置情報の少なくとも一方を含む所定量のデータを付加する処理を行うステップとからなることを特徴とする記録方法。

【請求項14】 ユーザデータが記録される第1の書き 換え可能なエリアと、管理用の第2の書き換え可能なエ リアとを有する書き換え可能なディスク状記録媒体であ って、

サーボ情報および位置情報の少なくも一方が予めウォブ リング情報としてウォブリンググルーブに記録され、

上記第2の書き換え可能なエリアに対して、記録再生の データ単位毎に記録済か未記録かを示すビットからなる ビットマップが記録されていることを特徴とするディスク状記録媒体。

【請求項15】 請求項14において、

さらに、上記第1および第2の書き換え可能なエリア内の記録済のデータの周辺に、データが付加されたことを 特徴とするディスク状記録媒体。

【発明の詳細な説明】

[0001]

【発明の属する技術分野】この発明は、光ディスク等に 適用することが可能な記録装置、記録方法およびディス 10 ク状記録媒体に関する。

[0002]

【従来の技術】ディスク状記録媒体例えばDVDには、 その特性によって、書き換え可能(リライタブル)な媒 体 (DVD+RW) と読出し専用の媒体 (DVD-RO M)との2種類の媒体が存在する。両者とも類似した物 理フォーマットのものであり、DVD+RWをDVD-ROMドライブにより再生できることが好ましい。DV D+RWのドライブとDVD-ROMドライブとの間で は、スピンドルサーボのための信号、並びに媒体上の位 20 置信号 (アドレス) の取得の仕方が異なっている。 DV D+RWは、予めディスク上にエンボスとして刻まれた ウォブリンググルーブを有しており、ウォブリンググル 一ブの再生信号からスピンドルサーボ用の信号および位 置信号を得ている。一方、DVD-ROMは、かかるウ ォブリンググルーブを持たず、ディスクの再生データか ら分離したフレーム同期信号およびアドレス信号から位 置信号を得ている。

【OOO3】DVD+RWをDVD-ROMのドライブで再生するために、DVD+RWのデータ中にもフレー 30 公司期信号および位置信号が挿入されている。しかしながら、記録データの前または後に未記録部分があるDVD+RWは、DVD-ROMドライブにより再生することが困難である。具体的には、フレーム同期信号が再生できないために、スピンドルサーボを安定にかけることができず、また、所望のセクタをリードするためのシーク動作が不可能である。

【〇〇〇4】シーク動作は、多数のトラックをジャンプするコースサーボと、目標位置付近で所望のセクタを捕捉するファインサーボが組み合わされてなされる。ディ 40 スクの偏心のために、目標のトラックにジャンプする時でも、数十〜数百トラックのずれが生じるのが普通であり、若し、ジャンプした先のディスク上の位置が未記録エリアであると、目標トラックに到達することができなくなる。従って、シーク動作の場合では、目標のセクタの周辺にフレーム同期信号および位置信号を含むデータが記録されている必要がある。

【0005】このように、DVD+RWをDVD-RO Mドライブにより再生することを可能とするために、D VD+RWの記録済のデータの前または後にダミーデー 50

タが記録されている状態にする必要がある。そのための 処理は、ファイナリゼーションと称される。ファイナリ ゼーションを行う方法としては、次の二つの方法が考え られる。

【0006】一つの方法は、ファイルシステムの分析による方法である。一般的に、ファイルシステムは、ユーザーエリアのアロケーションのためスペースビットマップを持っており、DVDで使われるUDFでは、スペースピットマップと各ファイルの各エントリーが記録済ン未記録かの情報を持っている。従って、ファイルシステムを分析すれば、どこにユーザーデータが書かれていて、どこにダミーデータを書込むべきかを知ることができる。この方法は、ホストのコンピュータのアプリケーションソフトウェアにより行われる。

【〇〇〇7】他の方法は、ブランク検出による方法である。この方法では、実際にDVD+RWの全てのブロックをリードしてみて、読めれば記録済みとする。若し読めない場合、ドライブのハードウェアにおいて、RF信号がない(すなわち、記録されていない)か、記録されているが再生できないかを判断する。RF信号が得られているにもかかわらず、リードできない場合、ECCエラーの量等を考慮して、そのままにするか、またはダミーデータをオーバーライトするかを決定する。この処理はドライブ内部で行う。

[0008]

【発明が解決しようとする課題】ファイルシステムの分析による方法は、ディレクトリー/ファイルの数が少ないときは、効率的であるが、ディレクトリー/ファイルの数が数千にもなってくると処理に時間がかかるようになり、効率的でない。また、UDF以外のファイルシステムでは、アロケーション情報のみなのでこの方法を使えないので、ファイルシステムによって、この方法の使用可能性が制限される。ブランク検出による方法は、ファイルシステムを選ばない。しかしながら、ディスク上の全てのブロックをリードするために、処理時間が長い欠点がある。

【0009】さらに、上述した二つの方法以外に、フォーマット時にサーティフィケーションを義務付けることも考えられる。サーティフィケーションでは、ディスクの全面にサーティフィケーションパターンを記録し、このデータを再生することにより、ディスク上の欠陥の有無が検査される。従って、全面にサーティフィケーションパターンを記録すれば、未記録領域が存在しないので、ファイナリゼーションそのものが不要になる。しかし、DVD+RWは、記録容量が大きいため、サーティフィケーションも1時間程度要し、効率的でなく、ユーザに対してこのサーティフィケーションを義務づけることは、問題がある。

【〇〇1〇】従って、この発明の目的は、ファイルシス

テムに依存せず、また、迅速にファイナリゼーションを 行うことが可能な記録装置、記録方法およびディスク状 記録媒体を提供することにある。

[0011]

【課題を解決するための手段】請求項1の発明は、ユー ザデータが記録されるエリアと、管理用エリアとを有す る書き換え可能なディスク状記録媒体の記録装置におい て、記録再生のデータ単位毎に記録済か未記録かを示す ビットからなるビットマップを作成し、ビットマップを ディスク状記録媒体の管理用エリアに記録し、サーボ情 10 報および位置情報の少なくとも一方を再生信号から得る ようにされた、読出し専用のディスク状媒体を再生する 再生装置によって、書き換え可能なディスク状記録媒体 を再生することを可能とするために、ビットマップを参 照して、記録済のデータの周辺の未記録エリアにサーボー 情報および位置情報の少なくとも一方を含む所定量のデ 一夕を付加する処理を行うようにしたことを特徴とする 記録装置である。

【〇〇12】請求項13の発明は、ユーザデータが記録 されるエリアと、管理用エリアとを有する書き換え可能 20 なディスク状記録媒体に対する記録方法において、記録 再生のデータ単位毎に記録済か未記録かを示すビットか らなるビットマップを作成するステップと、ビットマッ プをディスク状記録媒体の管理用エリアに記録するステ ップと、サーボ情報および位置情報の少なくとも一方を 再生信号から得るようにされた、読出し専用のディスク 状媒体を再生する再生装置によって、書き換え可能なデ ィスク状記録媒体を再生することを可能とするために、 ビットマップを参照して、記録済のデータの周辺の未記 録エリアにサーボ情報および位置情報の少なくとも一方 30 を含む所定量のデータを付加する処理を行うステップと からなることを特徴とする記録方法である。

【0013】請求項14の発明は、ユーザデータが記録 される第1の書き換え可能なエリアと、管理用の第2の **書き換え可能なエリアとを有する書き換え可能なディス** ク状記録媒体であって、サーボ情報および位置情報の少 なくも一方が予めウォブリング情報としてウォブリング グルーブに記録され、第2の書き換え可能なエリアに対 して、記録再生のデータ単位毎に記録済か未記録かを示 すビットからなるビットマップが記録されていることを 40 特徴とするディスク状記録媒体である。

【〇〇14】記録再生のデータ単位であるブロック毎に そのブロックが記録済か未記録かを示すビットの集合で ある、ビットマップがディスク上の管理用領域に記録さ れる。従って、ファイナリゼーションを行う時には、こ のビットマップを参照することで、ファイナリゼーショ ンデータ(ダミーデータ)を記録することができる。フ ァイルシステムに依存せず、また、迅速にファイナリゼ ーションを行うことができ、さらに、ユーザに対してサ ーティフィケーションを義務づける必要がない。

[0015]

【発明の実施の形態】以下、この発明の一実施形態につ いて図面を参照して説明する。この一実施形態は、書き 換え可能な光ディスクとして、相変化型ディスクを用い る。より具体的には、直径が120mm、ディスク厚みが O. 6mmの2枚張り合わせディスクが使用される。ま た、ディスク上には、予めウォブリンググルーブがエン ボス(凹凸形状)として形成されている。ウォブリング グルーブは、後述するように、アドレス(位置信号)を FM変調した信号によりウォブリングされ、ウォブリン ググループの再生信号からスピンドルサーポ用の信号、 並びにディスク上の絶対アドレスを抽出できる。

【0016】また、ディスクは、CAV(角速度一定) で回転され、これに応じてグループに含まれるアドレス がCAVデータとなる。データは、グルーブ内に記録す るグループ方式が採用される。また、データは、ディス ク上で線密度一定(CLD: Constant Linear Density) で記録される。線密度は、Ο. 35μm/ビットとされ る。但し、線密度範囲としては、ある幅が設定され、多 数のゾーンにディスク上のリライタブルエリアが分割さ れ、各ゾーン内で線密度が規定される。このようなディ スクは、DVD+RWと称される。しかしながら、この 発明は、かかるDVD+RWに限定されず、グルーブお よびランドに記録する方式のディスク、光磁気記録(M O) ディスク等の光ディスクに対しても適用できる。 【0017】図1を参照して、DVD+RW等の書き換

え可能な光ディスクのドライブの概略について説明す る。図1において、1が例えば相変化型の光ディスクを 示す。光ディスク1は、スピンドルモータ2によって、 CAVで回転駆動される。光ディスク1にデータを記録 し、また、データを光ディスク1から再生するために、 光ピックアップ3が設けられている。

【0018】外部のホストプロセッサ10からのデータ がインターフェース4を介してドライブに供給される。 インターフェース4には、コントローラ5が接続され、 コントローラ5には、パッファメモリ6が接続されてい る。バッファメモリ6は、ライトデータまたはリードデ 一タを保持する。ライトデータがコントローラ5からエ ンコーダフに供給される。エンコーダフでは、ライトデ **一タがセクタ構造に変換され、また、16個のセクタか** らなるECCブロック毎にエラー訂正符号の符号化がな され、さらに、フレーム同期信号およびリンキングセク ションが付加されることで、フレーム構造のデータに変 換される。

【0019】フレーム構造のデータが記録系8に供給さ れる。記録系8では、ディジタル変調等の処理がされ る。記録系8からの記録データがレーザドライブ9に供 給される。レーザドライブ9では、光ディスク1に対し て記録データを記録するための所定のレベル関係を有す 50 るドライブ波形が生成される。レーザドライブ9の出力

20

が光ピックアップ3に対して供給され、データが記録さ

【〇〇20】光ディスク1上のデータを光ピックアップ 3が再生し、フォドディテクタにより検出された信号が 増幅回路11に供給される。増幅回路11の出力信号が 再生系12およびサーボシステム14に供給される。増 幅回路11では、フォトディテクタの検出信号を演算し て、RF信号、トラッキングエラー信号、フォーカスエ ラー信号が生成される。 R F 信号が再生系 1 2 に供給さ れ、トラッキングエラー信号、フォーカスエラー信号が 10 サーボシステム14に供給される。

【〇〇21】再生系12では、ディジタル復調の処理等 の処理を行う。また、ウォブリンググルーブの再生信号 を処理してアドレスを復調する。分離されたフレーム同 期信号およびアドレスがサーボシステム14に供給され る。サーボシステム14は、光ピックアップ3に対する トラッキングサーボおよびフォーカスサーボを行い、ま た、スピンドルサーボを行い、さらに、光ピックアップ 3のディスク径方向の移動を制御するスレッドサーボを

【〇〇22】再生系12からの再生データがデコーダ1 3に供給される。デコーダ13では、エラー訂正符号の 復号(すなわち、エラー訂正)、セクタ構造へ再生デー タを分解する処理等がなされる。デコーダ13の再生デ ータがコントローラ5に供給され、パッファメモリ6に 格納される。ホストプロセッサ10からのリードコマン ドが受け付けられると、リードデータがインターフェー ス4を介してホストプロセッサ10に対して転送され る。

【0023】ドライブ全体の動作を制御するために、C 30 PU21が設けられてる。CPU21に対してバス22 を介してRAM23およびプログラム格納用のROM2 4が接続される。また、バス22には、再生系12から の再生アドレスが供給される。さらに、コントローラ5 がパス22に接続されている。

【0024】 書き換え可能な光ディスク1の一例につい で説明する。図2にディスクの内周側(リードイン)か ら外周側(リードアウト)までのエリア構造を示す。こ の構造図の左側には半径位置を、右側には絶対アドレス の値を16進表記(この表記は、hの付加で表す)で付 40 イググループが絶対アドレスを表現している。従って、記 記している。

【0025】最内周側(半径位置22.6mm~24. 0mm) および最外周側(半径位置58.00mm以 降)の斜線を付した部分はエンボスピットが記録された エリアとされる。このエンポスエリア(ROMエリアと も呼ばれる)には、オール「00h」のデータ以外に は、絶対アドレス「2F000h」の位置からリファレ ンスコードが2ECCブロック分記録され、また絶対ア ドレス「2F2OOh」の位置からコントロールデータ が186ブロック記録される。ECCブロックとは、エ 50

ラー訂正ブロックを構成する単位であり、32Kパイト (=2Kパイト×16) のデータ毎にエラー訂正符号の パリティが付加されて形成される。

【0026】コントロールデータおよびリファレンスコ 一ドは、原盤製造のためのカッティングの際に記録さ れ、読出し専用のピットデータとなる。コントロールデ ータには、光ディスクの物理的な管理情報などが記録さ れる。

【0027】半径位置24.0mmから58.0mmま での領域、つまりエンボスエリア以外の領域は、グルー ブによるトラックが形成されたリライタブルエリア(グ ルーブエリア)となる。このうちユーザーがデータ記録 に用いることができるユーザエリアは、半径位置24. 19mm~57.9mmの領域であり、絶対アドレスで いえば31000h~1A0EBFhまでとなる。

【〇〇28】このユーザエリアの内周側およびその外周 側のリライタブルエリアには、ガードソーン、ディスク テストソーン、ドライブテストゾーン、DMA(ディフ ェクトマネージメントエリア) が設けられる。ガードゾ 一ンは、ディスクテストゾーンやDMAに対する書込を 行う際にライトグロックの同期をとるためのエリアとし て設けられている。ディスクテストゾーンは、ディスク コンディションのチェックのために設けられている。ド ライブテストゾーンは記録再生ドライブ状況のチェック

【OO29】DMAとして、ディスク内周側にはDMA 1、DMA2が、またディスク外周側にはDMA3、D MA4が設けられる。DMA1~DMA4はそれぞれ同 ーの内容が記録される。このDMAにはレコーダブルエ リア上の欠陥状況の検出結果およびその交代セクタの情 報が記録される。記録再生動作がDMAの内容を参照し て行われることで、欠陥領域を回避した記録再生を行う ことができる。リライタブルエリアの内のユーザエリア を除いた内周側のエリアと、最内周側のエンボスエリア とにより、管理用エリアとしてのリードインエリアが構 成される。

【0030】光ディスク1において、エンボスエリア以 外のグルーブエリアでは、ウォブリンググルーブにより トラックが予め形成されており、また、そのウォブリン 録再生装置は、グルーブの再生信号から絶対アドレス等 の情報を得ることができる。

【0031】図3は、光ディスク1のグループ構造例を 示している。図3Aに示すように、光ディスク1のグル ーブエリアには、プリグルーブ1aがスパイラル状に内 周から外周に向かって予め形成されている。もちろん、 このプリグルーブ1aは、同心円状に形成することも可 能である。

【0032】また、このプリグルーブ1aは、図3Bに その一部を拡大して示すように、その左右の側壁が、ア .10

ドレス情報に対応してウォブリングされる。つまり、ア ドレスに基づいて生成されたウォブリング信号に対応す る所定の周期でウォブリングしている。グルーブ1 a と その隣のグルーブ1aの間はランド1bとされ、データ がグルーブ1aに記録される。従って、トラックピッチ は、グルーブ1aの中心とその隣のグルーブ1aの中心 までの距離となり、トラックピッチが例えば 0.8μm とされる。そしてグルーブ幅 (グルーブ1aの底面部の 幅) は、例えば 0. 48μmとされ、グループ 1 a の幅 がランド16の幅よりも広くされる。

【0033】グルーブ1aのウォブリング量は、ウォブ ル振幅WWの値として規定される。例えばこのウォブル 振幅WWは12.5nmとされている。なおグルーブ上 では或る周期の間隔で瞬間的にウォブル量が大きくさ れ、それがファインクロックマークとされる。この部分 では、ウォブル振幅が例えば25~30nm程度とな

【0034】1つのトラック(1周のトラック)は、複 数のウォブリングアドレスフレームを有している。ウォ ブリングアドレスフレームは、ディスクの回転方向に8 分割され、それぞれがサーボセグメント(segmen t0~segment7)とされている。1つのサーボ セグメント(以下単にセグメントという)には、絶対ア ドレスを主とする48ビットの情報が含まれ、1セグメ ントあたりのウォブリングは360波とされている。

【0035】また、ファインクロックマークがウォブリ ンググルーブ上に等間隔で形成される。このクロックマ 一クは、データの記録時の基準クロックをPLL回路で 生成するために用いられる。ファインクロックマーク は、ディスク1回転あたり96個形成されており、従っ 30 て、1セグメントあたり12個のファインクロックマー クが形成される。

【0036】各セグメント(segment 0~seg ment7)としての各ウォブリングアドレスフレーム は、図4に示す構成を有する。48ビットのウォブリン グアドレスフレームにおいて、最初の4ビットは、ウォ ブリングアドレスフレームのスタートを示す同期信号 (Sync)とされる。この4ビットの同期パターン。 は、8チャンネルビットで4ビットデータを形成するバ イフェーズデータとされている。次の4ビットは、複数 40 の記録層のうちいずれの層であるか、もしくはディスク がどのような層構造であるかを表すレイヤー情報 (Laye r)とされている。

【〇〇37】次の20ビットはディスク上の絶対アドレ スとしてのトラックアドレス (トラックナンバー) とさ れる。さらに次の4ビットはセグメントナンバーを表 す。セグメントナンバーの値はsegmentO~se gmentフに対応する「O」~「フ」の値であり、つ まりこのセグメントナンバーはディスクの円周位置を表 す値となる。次の2ビットはリザーブとされ、ウォブリ $50-(row) \times 2(フレーム)$ のデータとされる。この2

ングアドレスフレームの最後の14ビットとしてエラー 検出符号(CRC)のコードが付加される。また、上述 したように、ウォブリングアドレスフレームにはファイ ンクロックマークが等間隔で形成される。

【0038】データのリード/ライトは、ECCブロッ ク単位でなされる。1セクタは、例えば2Kバイトとさ れ、1ブロックが32Kバイトのサイズとされる。図5 は、1セクタの構造を示す。1セクタはその先頭から順 にデータID(4パイト)、IED(2パイト)、リザ ーブエリア(6パイト)、ユーザデータ(2048パイ ト=2Kパイト)、EDC(4パイト)が配置された、 合計2064パイトのサイズを有している。

【0039】データIDには、ウォブリンググループに よるアドレスと対応するアドレス、すなわち、トラック ナンバーおよびセクタナンバーが含まれる。IEDは、 データIDに対するエラー検出用のパリティ(例えばC RC)である。EDCは、光ディスク1から再生され、 エラー訂正等の処理が終了した後に、最終的にユーザデ ータにエラーがあるかどうかをチェックするためのエラ 一検出用のパリティ(例えばCRC)である。

【0040】図5に示す構成のセクタが16セクタ集め られて、図6に示すECCブロックが構成される。1セ クタが2064パイトであり、これは、(172パイト ×12)のデータサイズである。従って、図6に示すよ うに、それぞれが172パイト×12に並び変えられた セクタを縦に16個並べることによって、(172パイ ト×192(=12×16))のデータ配列が形成され る。そして、この192×172パイトのユーザデータ に対して、積符号の符号化がなされる。すなわち、各行 の172パイトのデータに対して内符号(例えばリード ソロモン符号)の符号化がされ、10パイトの内符号の パリティ(PI)が生成され、また、各列の192パイ トのデータに対して外符号(例えばリードソロモン符 号)の符号化がされ、16パイトの外符号のパリティ (PO)が生成される。

【0041】さらに、182パイト×208 (= (17 2+10)×(192+16))にブロック化されたデ 一タのうち、182パイト×16の外符号のパリティ (PO) は、16個の182パイト×1のデータに区分 され、図7に示すように、番号0乃至番号15の16個 のセクタデータ(182パイト×12のサイズ)のそれ ぞれの下に1個ずつ付加されるように、インタリーブさ れる。そして、積符号の符号化の後では、外符号のパリ ティPOを含む13 (=12+1) ×182パイトのデ ータが1セクタのデータとして扱われる。

【0042】さらに、図7に示す182パイト×208 のデータをディスク上に記録する場合では、図8に示す ような伝送フレームの構造とされる。すなわち、各行の 182パイトが91パイトずつに2等分され、208

08×2フレームの各データの先頭に、13(row) ×2 (フレーム) のリンキングセクション (リンクエリ アのデータ)が付加される。より正確には、26フレー ム分のリンキングセクションのデータの一部が前ブロッ クの最後に記録され、残りが現ブロックの先頭に記録さ

【0043】91パイトのフレームデータの先頭には、 さらに2バイトのフレーム同期信号(FS)が付加され る。その結果、図8に示すように、1フレームのデータ は合計93バイトのデータとなり、合計221 (ro w) × 9 3 × 2 パイト、すなわち、4 4 2 フレームのブ ロックのデータとなる。これが、1ブロック(記録/再 生の単位)分のデータとなる。そのオーバヘッド部分を 除いた実データ部の大きさは、32Kバイト(=204 8×16/1024Kバイト)となる。

【0044】以上のように、この一実施形態の場合で は、1ブロックが16セクタにより構成され、1セクタ が26フレームにより構成される。また、ブロックとブ ロックの間には、リンキングセクションが配置される。 リンキングセクションは、データを記録または再生する 20 時に、クロック同期をとるためのエリアとして機能す る。

【0045】この発明は、上述したドライブにより記録 された光ディスク (例えばDVD+RW) をROMドラ イブ(例えばDVD一ROMドライブ)により再生する ために必要とされる、ファイナリゼーションの処理に関 する。図9は、この発明によるファイナリゼーションの 概念を示す。図9において、ウォブリンググルーブが形 成されたリライタブルエリア中のユーザエリアには、ブ ロック単位でデータが記録される。

【0046】DVD-ROMドライブがDVD+RWを リードするためにアクセスするとき、コースシーク、フ ァインシークを何度か繰り返し、目標トラックに到達す る。位置情報(各セクタのデータID)を知るために、 スピンドルサーボをかけてこのIDを読もうとすると き、若し、未記録状態だとサーボ情報としてのフレーム 同期信号を得ることができず、スピンドルサーボが暴走 状態になるとともに、IDが存在しないため、位置情報 が得られない。従って、シークしたときには、常に必 ず、記録済みのエリアに入ることが必要である。ディス 40 ク偏心等でシーク時、現在のトラックから期待されるト ラックにジャンプしても、期待されるトラックからある 程度はずれてしまうので、その範囲は、あらかじめダミ 一のデータ(ファイナリゼーションデータと称する)で 埋めておくことが必要である。ファイナリゼーションデ 一タは、データ自身が意味を持たないもの(例えば全て 0のデータ)であるが、セクタ構造、ブロック構造は、 上述したユーザデータと同一のものとされている。従っ て、ファイナリゼーションデータ中には、サーボ情報 (フレーム同期信号) および位置情報 (ID) が含まれ 50 ている。

【0047】図9の例は、ファイナリゼーションの結 果、ユーザエリア中の記録済エリア、リードインエリア 中のリライタブルエリア(テストゾーン、DMA等)並 びにリードアウトエリア中のリライタブルエリア(DM A) の前後にファイナリゼーションデータが記録されて いる状態を示す。ファイナリゼーションデータの記録量 は、ドライブのシーク性能、ディスクの偏心量等に依存 するが、一般的に数百トラックの幅にわたって記録され 10 る。

【0048】上述したファイナリゼーションを行うため には、どのブロックが記録済みで、どのブロックが未記 ·録かを知る必要がある。リライタブルエリアの全ブロッ クに対して、1プロック毎に1ビットを対応させたビッ トマップテーブルを作り、例えば記録済み(論理値の 1)、未記録(論理値の0)と定義する。ライトコマン ドを実行する度に、記録したブロックの対応ビットを1 (記録済み) に変えることによって、書込み済みのブロ ックの情報が残せる。このビットマップをWBBM(Wri tten Block Bit Map) と称する。

【0049】図1の構成において、コントローラ5から のライトコマンドに対応する情報をCPU21が受け取 り、CPU21の制御の下でRAM23内にWBBMが 形成される。そして、後述するような所定のタイミング において、CPU21によりWBBMがRAM23から 読出され、コントローラ5を経由して、ユーザデータと 同様の記録処理を受け、光ディスク1のリードインエリ アの所定のエリアに記録される。また、ホストプロセッ サ10 (またはドライブ) において、ユーザがファイナ リゼーションの実行を指示すると、この指示がCPU2 1に送られ、最新のWBBMに基づいて、記録済のブロ ックの前後に所定量のファイナリゼーションデータの書 込みを実行するように、CPU21がドライブを制御す る。

【0050】図10に示すように、WBBMは、テスト ゾーン、DMA等とともに、リードインエリア内に置か れる。記録位置は、リードインエリア中の30000h ~31000hの間であれば、適宜設定できる。好まし くは、WBBMの前後にガードゾーンが配される。原理 的には、一つのWBBMで機能するが、信頼性の向上、 同一エリアへの書込み回数を低減させるために、複数の WBBM (WBBM-1~WBBM-N) を設けること は非常に有効である。相変化型のディスク媒体の場合で は、ライト回数に限界(約10万回)があり、同一のエ リアに対してのみライト動作を行うと、媒体の寿命を短 くする問題が生じる。

【OO51】WBBMの構造の一例の詳細を以下に説明 する。上述したように、1ブロックは、16セクタ(3) 2 Kバイト)なので、3 Gバイト程度の容量を持つD V D+RWには、9~10万ブロックが存在する。1ブロ

30

30

ックに1ビットを対応させると12Kバイト前後のビッ トマップが必要になる。このビットマップに、管理情報 を付加して、一つのWBBMが形成される。WBBMを ディスクに対して記録する時には、ユーザデータの場合 と同様に、積符号による符号化の処理と、フレーム化の 処理がなされる。すなわち、1個のWBBMにより1E CCブロックが構成される。

【0052】図11に示すように、1個のWBBMは、 ビットマップデータに対して、管理情報として、WBB M識別子、リング番号、更新カウンタ、ゾーン情報が付 10 加される。ビットマップは、バイト単位に配置され、ビ ットマップの右上コーナがECCブロック番号が1のブ ロックに関するビットとされる。そして、各パイト内で 左側に向かってECCブロック番号が順次増加し、ビッ トマップの下側に向かってECCブロック番号が順次増 加するように、各ビットが配置されている。図11に は、最上段からN番目の位置のバイトが拡大して示され ている。このパイトには、ECCブロック番号が8Nの **ビットからこれが8N+7のビットまでが含まれてい** る。0のビットは、そのECCブロックが未記録である 20 ことを示し、1のビットは、そのECCブロックが記録 済であることを示す。

【0053】管理情報は、それぞれ1パイトであり、下 記の内容を有する。

【0054】WBBM識別子:そのECCブロックがW BBMであることを示す数値、例えばOCOCh等の

【OO55】リング番号:複数のWBBMの内で何個の WBBMを一組として扱うか、およびそのなかで何番目 かを示す。

【0056】更新カウンタ:WBBMを更新する毎に、 インクリメントされる数値で、一組のWBBM群のなか で、最大の更新カウンタ値を持つものが最新のWBBM と決定される。更新を行なう場合には、最小の更新カウ ンタ値を持つWBBMを最新のWBBMへ更新する。そ れによって特定のWBBMへの書込みの集中を防止する ことができ、ディスク媒体の劣化を防止できる。また、 万一、最新のWBBMにおいてデータ破壊が生じても、 残りのWBBMの中で、最大の更新カウンタ値を持つW BBMの情報によって、破壊されたWBBMを殆ど補償 40 することができる。

【〇〇57】ゾーン情報:実際にファイナリゼーション を行なうときに、全てのビットをチェックするのは効率 的でないので、リライタブルエリアの全エリアを複数の ゾーンに分け、各ゾーンに属する全てのブロックの書込 みが終了すると、そのゾーンについては、全ブロックが 記録済みであることを示すフラグをたてる。一度このフ ラグがたつとそのゾーンはファイナリゼーションの対象 外になる。

うに、全く同じ内容のWBBMを複数個書くようにして も良い。この場合では、全てのWBBMが更新の度に書 き換えられる。

【0059】図1,3は、複数のWBBM(WBBM-1、WBBM-2、・・・、WBBM-N) によるリン グ構造を示す。各WBBMの更新カウンタは、例えばO の値に初期化されている。最初に、WBBM-1を更新 すると、その更新カウンタの値のみが1とされる。次 に、WBBMを更新する時には、WBBM-2が更新さ れ、WBBM-2の更新カウンタの値のみが2とされ る。さらに、次にWBBMを更新する時には、WBBM - 3 が更新され、WBBM-3の更新カウンタの値のみ が3とされる。このように、WBBMを更新する時に は、更新カウンタの値が最小のWBBMを更新する。若 し、更新カウンタの値が同じWBBMが存在する時に は、WBBM番号が最小のものを更新する。それによっ て、更新カウンタの値が最大のものが最新のWBBMと 決定することができる。

【OO60】WBBMは、最新のものでなくても、すな わち、記録済みピットが、若干欠落していても、有効な 情報に成りうる。すなわち、WBBMから未記録と判断 されたECCブロックに対してファイナリゼーションデ 一夕を書込む前に、チェックがなされるので、そのEC Cプロックに関するビットが誤っていても、ファイナリ ゼーションデータを書込み、記録済のデータを破壊する ことがない。そこで、複数のWBBMを持ち、更新時 に、上述したように、旧いWBBMから書き換えていけ ば、直近のWBBMが複数個残る。更新カウンタの値が 大きいほど新しいと定義すれば、ドライブがスピンアッ プ時にWBBMを読むときに、最新のWBBMを決定で

【0061】リング構造をWBBMが持つことによる有 利な点は、下記に示す。

【0062】特定のWBBMへの書込み回数を1/(W BBMのリング数)に減らせるのので、媒体の劣化を低 減できる。

【0063】WBBM書込み中にドライブの電源OFF 等の異常が生じても、その前のWBBMが残っているの で、それを最新WBBMとして使用できる。

【OO64】また、同一内容のWBBMを複数個生成す る方法(多重書き(図12参照)も可能である。この方 法は、最も簡単な、停電対策である。この方法の場合、 一般には、更新カウンタは全てのWBBMで同じになる はずであるが、若し、異なるものがあれば、更新中に電 源OFF等が起きたと推定できる。この場合、更新カウ ンタの数値が大きいWBBMが最新のものである。さら に、リング構造と多重書きの方法を併用するようにして

【OO65】WBBMの他の例について図14を参照し 【0058】なお、信頼性向上のために図12に示すよ 50 て説明する。図14Aに示す例は、上述したWBBMと

ペアでユーザーデータマップ(ユーザWBBMと称する)を持つようにしたものである。WBBMは、ブロック単位で記録済/未記録を示すもので、記録済のブロックに記録されているデータがユーザデータか、ファイナリゼーションデータかを区別することができない。ユーザWBBMは、ユーザデータの書込みを行ったブロックに対して1のビットをたてるように形成されたものである。従って、ファイナリゼーションデータを書込んだブロックに関してのビットは、Oである。

【0066】ユーザWBBMを持つことは、一度、ファ 10 イナリゼーションを行なったDVD+RWをDVD-R OMドライブで再生した後、再度DVD+RWドライブで書込みをする場合に有利である。この場合、再度DVD+ROMドライブで、使うためには、再度、ファイナリゼーションが必要である。WBBMは、ユーザーデータのビットマップを合成したもの、すなわち、全ての記録済みブロックを示すものであるので、WBBMからは、ユーザーデータとファイナリゼーションデータの区別できない。結果として、不必要に、ファイナリゼーションデータを書込むいる。ユーザーWBBMとWBBMを持つことによって、不要なファイナリゼーションデータの記録を回避することができる。

【0067】ユーザーWBBMの持ち方には、図14Aに示すように、ユーザーWBBMとWBBMをペアで持つ方法に限らず、図14BにおいてWBBM'として示すように、ビットマップ上で1ブロックに対応する部分を2ビットとし、未記録ブロック、ユーザーデータの記録ブロック、ファイナリゼーションデータの記録ブロックを区別するようにしても良い。このように、ユーザデータとファイナリゼーションデータとを区別できるビットマップを持つことによって、より効率的なファイナリゼーションが可能である。

【0068】DVD+RWのリードインエリアの所定のエリアに対して、最初にWBBMを書くのは、この媒体のフォーマットの時である。ブランク媒体のフォーマット時に、サーティフィケーションを行なわないときでは、ユーザーエリアは全て未記録とし、サーティフィケーションを行なうときでは、全てのユーザーエリアは記 40録済になる。また、再フォーマットのときは、ユーザエリアに記録済のデータが残るので、既存のWBBMを継続して使用する。

【0069】DVD+RWをドライブに挿入した時に、WBBMがドライブのメモリ(図1中のRAM23)に読み込まれる。図15は、媒体挿入時の処理のフローチャートである。図15のステップS1において、媒体がドライブに挿入され、ステップS2において、スピンアップすると、リードインエリア内のDMA、WBBMを再生する。最初のWBBMを読み(ステップS3)、W 50

BBM中の管理情報であるリング番号を調べる(ステップS4)。WBBMがリング構造の場合では、複数のWBBMがあるので、全てのWBBMを読出し、全てのWBBM内の更新カウンタを読む(ステップS5)。そして、全てのWBBMの更新カウンタの値を比較して、最大の更新カウンタの値を持つものを、メモリ上に残す(ステップS6)。サーティフィケーション済み、もしくは、既に全面にわたって書込み済みになっていたら、WBBMをメモリ上に残したり、WBBMを更新する必要がない。この判断は、ドライブのCPUが行い、判断結果と対応してフラグが制御される。

【0070】次に、ライトコマンドを実行する時にメモ リ上のWBBMを書き換える処理を図16のフローチャ 一トを参照して説明する。ここでは、簡単のため、ユー ザWBBMがない場合の処理を説明する。この処理は、 スピンアップ時に、WBBMの管理が必要と判断された 媒体に関してなされる。ライトコマンドが受け付けられ (ステップS11)、ステップS12でライトコマンド の実行が終了したとき(記録が1ブロック全体に行なわ れたと判断されるとき)、書込んだブロックに対応す る、WBBMのビットを見る(ステップS13)。この ビットがOであるかが決定される(ステップS14)。 【0071】ビットが1の場合は、そのブロックが記録 済を意味するので、そのビットを更新することが不要で あるため、処理が終了する。若し、そのブロックに対応 するビットがO(すなわち、未記録)の場合は、メモリ 上のWBBMのブロックに対応するビットを1にセット する(ステップS15)。そして、メモリ上でWBBM が更新されたことを示すフラグ(WBBM更新要求フラ グと称する)をたてる(すなわち、このフラグを1とす る)。所定のタイミング(媒体のイジェクト時、フラッ シュキャッシュ時、若しくは、バックグラウンド時) で、時々、媒体上のWBBMを更新し、更新の終了後に WBBM更新要求フラグをクリアする。フラッシュキャ シュは、ライトコマンドが来た時に、データを一旦ライ トキャッシュにため、複数のライトコマンドをまとめて 実行する処理である。バックグラウンドは、ドライブの CPUが比較的忙しくない状態である。

【0072】図17は、所定のタイミングで実行される、WBBMを更新する処理を示すフローチャートである。ここでは、WBBMがリング構造を有している。WBBM更新要求フラグが1のとき、WBBMの更新がなされる(ステップS21)。まず、メモリ上のWBBMの更新カウンタの値を+1する(ステップS22)。

【0073】そして、ステップS23において、前に読出したWBBMの次の媒体上のWBBMをメモリ上のWBBMによって更新する。この処理は、媒体上の複数のWBBMのうち、最小の更新カウンタの値のWBBMに対応するリング番号をセットし、最小の更新カウンタの値を持つWBBMをメモリ上の最新WBBMで置き替え

るものである。更新処理が終了したので、ステップS2 4において、WBBM更新要求フラグをクリアする。

【0074】書込みを行ったDVD+RWの媒体をDV D-ROMのドライブで再生可能とする時では、ユーザ がファイナリゼーションの実行を指示する。ドライブが このファイナリゼーションコマンドを受け取ったときの 処理を図18のフローチャートを参照して説明する。ス テップS31において、ファイナリゼーションコマンド を受け取ったとき、メモリ上のWBBMによりディスク 上のWBBMが更新されるので、メモリ上のWBBMは 10 最新の状態を示している。勿論、媒体から最新のWBB Mを読み取るようにしても良い。

【0075】次のステップS32では、メモリ上のWB BMを参照して、既に記録済(ビット=1)の部分の前 後の一定範囲、例えば300トラック相当ブロック数、 の未記録ブロック(ビット=0)を全てリストアップす る。リストアップされたブロックをB(0)、B

(1) 、B (2) …B (N-1) とする。ステップS3 2では、変数 I が初期値(O)とされる。

【0076】次のステップS33は、(I=N?)を調 20 べるもので、(I=N)の場合では、全ての未記録ブロ ックに対してファイナリゼーションデータを記録したこ とを意味するので、WBBMの更新処理(ステップS3 4) がなされる。WBBMの更新処理は、図17を参照 して上述した通りである。

【OO77】変数IがOのブロックB(O)から順にB (N-1) まで、その周辺にファイナリゼーションデー タを記録する。この場合、WBBMから決定したファイ ナリゼーションデータを記録しようとするエリアが本当 に未記録がどうかを検査する。WBBM上で未記録(ビ 30 ット=0)とされている部分であっても、電源オフ等の トラブルのために、実際は、記録済の可能性が皆無では ない。若し、記録済であると、ファイナリゼーションデ ータを上書きすることにより、記録済のユーザデータが 破壊される。これを避けるため、ファイナリゼーション データを記録しようとするエリアに関して、リード動作 を行なってみる(ステップS35)。

【0078】そして、ステップS36において、リード 動作でデータが読めたか(OK)否か(若しくは記録不 要) が決定される。データがリードできたか、記録不要 40 であるならば、そのブロックB(Ⅰ)が記録済(または 記録不要) ブロックであるので、ファイナリゼーション データが記録されない。データがリードできない時に は、その未記録ブロックB(I)に対してファイナリゼ ーションデータ(ダミーデータ)を記録する(ステップ S37)。そして、ステップS38において、1をイン クリメントする。次のステップS39において、記録し たブロックに対応するWBBM上のビットを1とする。 【0079】上述した未記録のチェックのためのリー。

ド、未記録が確認されたブロックに対するファイナリゼ 50

ーションデータの記録、 I のインクリメント、並びに対 応するWBBM上のビットを1にする処理を全てのリス トアップされた未記録ブロックに対して行なう。この 後、ステップS34において、記録したブロック、若し くは記録済と確認されたブロックに対応するWBBM上 のビットを記録済(ビット=1)とし、メモリ上のWB BMを媒体に鸖込む。

【0080】なお、図18に示すフローチャートでは、 リストアップされた複数のブロックの1ブロックずつ処 理しているが、リストアップされたブロックを全てリー ドしてみて記録済のチェックをした後、まとめてフィナ リゼーションデータを書込むようにしても良い。この処 理の方が効率的であり、インプリメンテーションに適し ている。

【0081】WBBMは、上述したように、ファイナリ ゼーションを効率的に行うのに利用される。さらに、W BBMは、リードモディファイライトの効率化に利用す \sim ることができる。 $_{
m B}$ D V D $_{
m D}$ RWは、ホストプロセッサか らは、2 Kバイト(セクタ)単位で、アクセスされる。 ドライブのパッファメモリも同様にアクセスされる。一 方、ドライブが媒体に対して行うアクセスは、ECCブ ロックの32Kパイト単位である。例えば、2Kパイト のリードコマンドを受け取ると、ドライブは、そのセク タを含むブロック(32Kパイト)を読出して、ホスト より要求されている2Kパイトをホストに送出し、残り 30Kパイトは、捨てることになる。

【0082】一方、ライトはもっと複雑である。図19 に示すように、2Kパイトをライトしようとすると、対 応するブロックに、既にデータが記録されている場合、 一度そのブロックを読出して、対応するセクタの2Kバ イトを、ホストからのライトデータと入れ替えて、32 Kパイトを再びもとのブロックにライトする必要があ る。これをリードモディファイライトと称する。この場 合、2Kパイトをライトするために32Kパイトリー - ド、32Kパイトライトを行なうことになる。一般に、 このリードモディファイライトを避けるために、ドライ ブは、ライトコマンドを受け取ったとき、一旦、パッフ ァメモリ (図1中のパッファメモリ6) にライトデータ を蓄え、コマンドを終了したことにする。これを、ライ トキャッシュという。

【0083】一般に、ホストコンピュータは、連続され たセクタをライトすることが多いため、ライトデータを 蓄えていくうちに 1 ブロック分のデータが揃うことが起 きる。この場合、データをまとめて32Kバイトとし、 リード動作を伴わず、ライトすることができる。複数ブ ロックの一括ライトももちろん可能である。しかしなが ら、2Kパイト単独でライトされる場合も多いし、長い データも最初と最後の部分でリードモディファイライト が必要である。

【0084】さて、リードモディファイライトするとき

に、そのブロックが未記録の場合がありうる。一般には、そのブロックを読出してみて、読めないとき、信号レベル等の情報をもとに未記録であることを確認する。未記録である場合、ホストからのライトデータ以外の部分は、一般にオール0のデータで埋める。この場合、前もってそこが未記録であることが確認できれば、リードを行なうことなく、ライトを実行できる。単純に言えば、2倍のパフォーマンスになる。このようなリードモディファイライトの効率向上のためにWBBMを利用することができる。

【0085】WBBM上で、記録済のブロックに関しては、2Kバイト等の一部のセクタをライトする時には、リードモディファイライトすべきである。一方、WBBM上で、未記録のブロック(ビット=0)の場合、電源オフ等で、記録部分が未記録とされる可能性が皆無ではないが、殆どの場合では未記録である。このことを利用すれば、リードモディファイライトを行なわず、ライトデータ以外はオール0で埋めてライトすることができる。

【0086】多くのファイルシステムにおいて、媒体は、LBA (ロジカルブロックアドレス)が小さいほうから使われるのが普通である。従って、それまでに書込みが行なわれた範囲に続くエリアに対してライトが行なわれる可能性が極めて高い。また、サーティフィケーションなしで使われる媒体では、書込みが行なわれた範囲に続くエリアが未記録である可能性が非常に高い。

【OO87】従って、WBBMにおいて、書込み済エリアに隣接するエリアを前もって、リードしてみて、未記録であることを確認しておけば、そのエリアへのライトコマンドが来たとき、リードモディファイライトを行な 30わずに、直ちにライトすることができる。ドライブは、ホストからのアクセスがないときに、WBBMをチェックし、記録済エリアに続く部分をリードし、未記録であることを確認する。これは、次のライトコマンドが来そうな比較的狭い範囲でよい。

【0088】このエリアへのライトコマンドを受け取ったとき(キャッシュ後も可)、未記録であることが確認されていたならば、リードモディファイライトを行なわず、ライトデータ以外の部分にオール0等をセットしてライトを行なう。勿論、ライト後にWBBMが更新され40る。それによって、更に続くエリアに対して未記録か否かのチェックが行なわれることになる。

【0089】なお、上述したこの発明の実施形態に限らず、種々の変形が可能である。例えばDVD+RW以外の書き換え可能な、若しくはWO(ライトワンス)のディスク状記録媒体に対してもこの発明を適用することができる。また、アドレス情報をウォブリンググルーブ以外の形態で記録するディスクに対してもこの発明を適用できる。さらに、サーボ情報は、CAV、CLVの何れのための情報であっても良い。よりさらに、ファイナリ 50

ゼーションデータは、記録済のブロックの前および後の 一方に記録するようにしても良い。

[0090]

【発明の効果】この発明は、記録済/未記録を示すビットマップを持つので、ファイルシステムを分析する方法と比較して、ドライブ自体でファイナリゼーションを実行でき、また、ファイルシステムに依存しないファイナリゼーションを実行でき、さらに、ディレクトリー、ファイル数が多くても、効率的にファイナリゼーションを行うことができる。

【0091】また、この発明は、実際に全てのブロックをリードして記録済/未記録を調べる方法と比較して迅速にファイナリゼーションを行うことができる。さらに、サーティフィケーションを義務付ける必要がない。ファイナリゼーションにかかる時間は、サーティフィケーションより、かなり短いためユーザにとって効率的仕様である。

【〇〇92】この発明におけるWBBMをリング構造とすることにより、同一ブロックへのWBBMの書込み回数を低減でき、媒体の劣化を低減できる。よりさらに、記録済エリアに続くエリアを、バックグラウンド等で予めリードして、未記録であることを先にチェックして、ラードして、オ記録であることを先にチェックしておき、そのエリアへのライトコマンドに対して、リードモディファイライトを避けて、パフォーマンスを向上させることができる。特に、フラッシュキャッシュ時や、ライトキャッシュディセーブルやFUAフラグ(そのライトコマンドでは、キャッシュをせずに、直ちにライトを要求するフラグ)がたったコマンドが使われるときは、非常に有効である。

) 【図面の簡単な説明】

【図1】この発明の一実施形態のドライブの構成を示す ブロック図である。

【図2】この発明を適用できるディスク状記録媒体の各 エリアの構成を示す略線図である。

【図3】この発明を適用できるディスク状記録媒体のウォブリンググルーブを示す略線図である。

【図4】この発明を適用できるディスク状記録媒体のウォブリンググループのフレーム構造を説明するための略線図である。

【図5】この発明を適用できるディスク状記録媒体のセクタフォーマットを示す略線図である。

【図6】この発明を適用できるディスク状記録媒体の3 2 Kパイトのフォーマットを示す略線図である。

【図7】この発明を適用できるディスク状記録媒体の3 2 Kバイトのフォーマットにおける外符号をインターリ ーブした状態を示す略線図である。

【図8】この発明を適用できるディスク状記録媒体のブロックの構成を示す略線図である。

【図9】ファイナリゼーションの説明に用いる略線図である。

【図10】WBBMの記録位置の説明に用いる略線図である。

【図11】WBBMのデータ構成の説明に用いる略線図である。

【図12】WBBMの多重書きの説明に用いる略線図である。

【図13】WBBMのリング構造の説明に用いる略線図である。

【図14】ユーザデータに関するビットマップを持つようにしたWBBMの説明に用いる略線図である。

【図15】媒体をドライブに挿入する時になされる処理 の説明に用いるフローチャートである。

【図16】ライトコマンドを実行する時になされる処理

の説明に用いるフローチャートである。

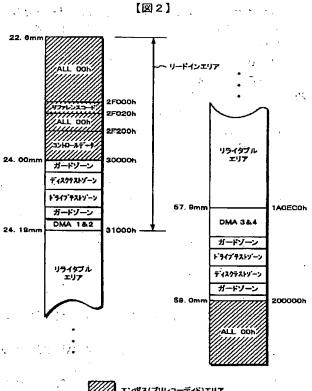
【図17】WBBMを更新する処理の説明に用いるフローチャートである。

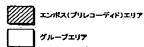
【図18】ファイナリゼーションの処理の説明に用いるフローチャートである。

【図19】リードモディファイライトの説明に用いる略 線図である。

【符号の説明】

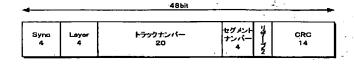
1・・・書き換え可能な光ディスク、1 a・・・プリグ 10 ルーブ、2・・・スピンドルモータ、3・・・光ピック アップ、6・・・パッファメモリ、2.1・・・CPU、 2.3・・・RAM

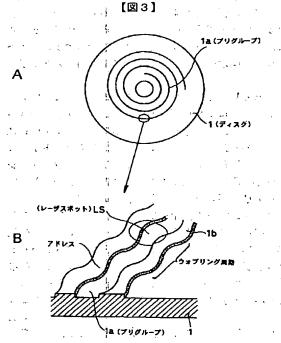


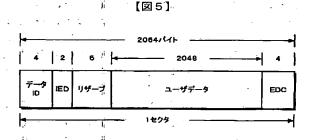


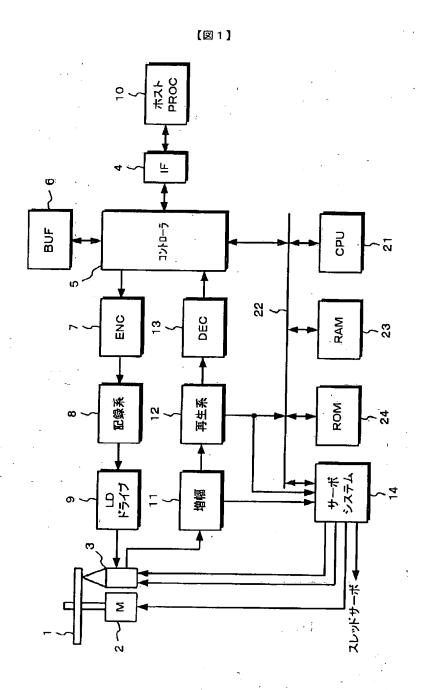
【図4】

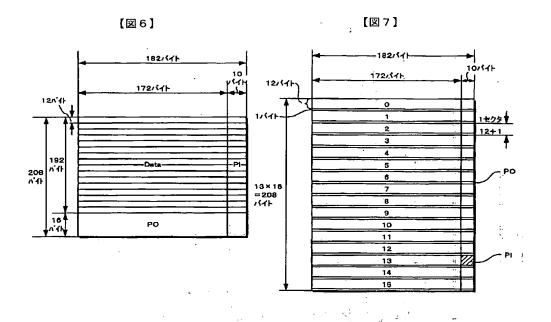
ウォブリングアドレスフレーム保治

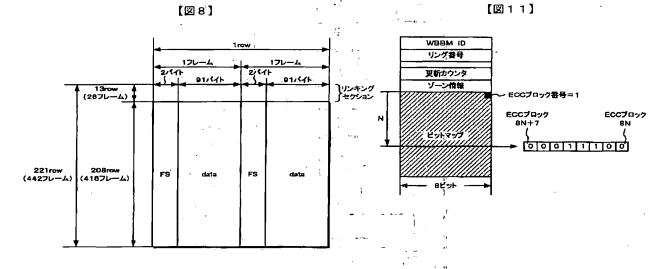












ファイナリゼーションデータ

DMA

コーザデータ

ファイナリゼーションデータ

DMA

フリレコーディド
エリア

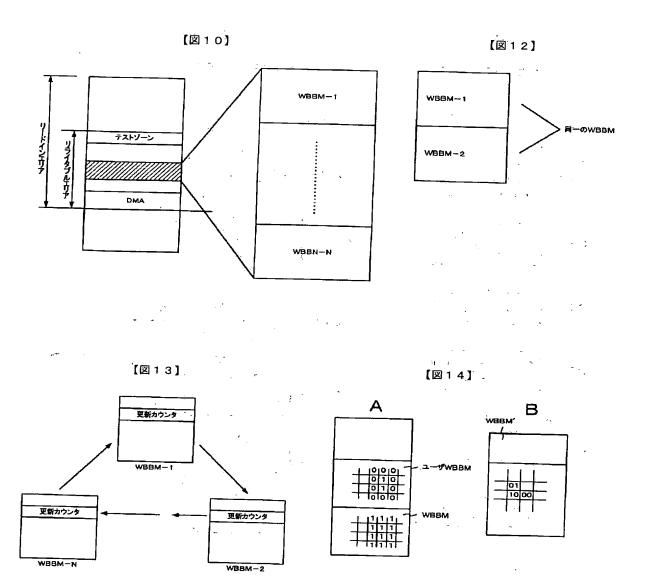
リライタブルエリア

リライタブルエリア
エリア
エリア

30000h

31000h

【図9】



ディスク媒体

1ブロックリード

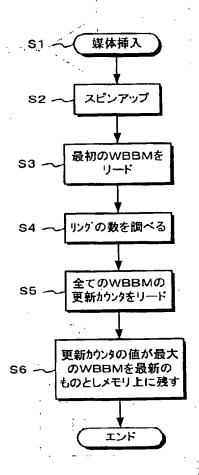
1ブロックライト

32KB バッファ

【図19】

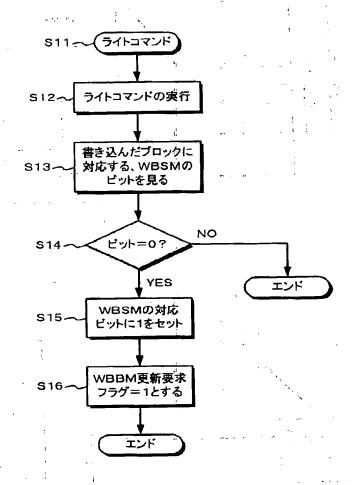
【図1,5】

媒体挿入時の処理

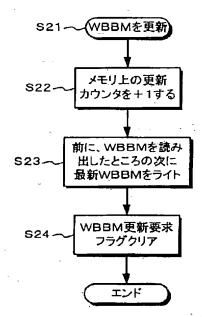


【図16】

- ライトコマンド時の処理



【図17】 WBBMの更新



【図 1 8】

